

MỤC LỤC
CONTENTS

Phạm Thượng Cát – Rôbot trên thế giới và tình hình phát triển rôbot ở Việt Nam hiện nay.	197
Robotics research trends in the world and vietnams robotic r&d current state.	
Đặng Văn Đức, Nguyễn Tiến Thành – Một phương pháp cải tiến tìm kiếm ảnh trên cơ sở hình dạng và ứng dụng trong GIS.	213
An improved technique for image retrieve based on object shape and applycations to GIS.	
Phạm Minh Tuấn – Điều khiển tư thế bám vệ tinh với nhiều tham số bất định.	225
A tracking control of satellite attitude with uncertain parameters.	
Đào Văn Hiệp, Trần Xuân Thành – Một giải pháp điều khiển Exoskeleton.	233
A control solution for Exoskeleton.	
Nguyễn Đức Minh, Nguyễn Đức Thành, Dương Hoài Nghĩa – Điều khiển ổn định con lắc ngược sử dụng mạng nơron.	245
Stabilizing inverted pendulum using neural networks.	
Nguyễn Thị Hương Thủy, Nguyễn Ngọc Minh, Nguyễn Ngọc Kỳ – Giải thuật phân đoạn ảnh chỉ bản vân tay mười ngón.	253
A ten-print card segmenting algorithm.	
Phạm Đức Long – Xác định vị trí các giá đỡ hàng sử dụng cho xe tự động bốc xếp trong kho cảng.	267
Determining position and orientation of pallet used for controlling autonomous forklift in warehouse automation.	
Vũ Đức Thái – Vấn đề ổn định và tương đương của mạng CNN giải phương trình thủy lực hai chiều.	278
The stability and equivalence of cnn architecture for solving 2d hydraulic equation.	
Phan Đại Thành, Lê Phạm Minh Quân, Ngô Khánh Hiếu – Thiết kế và chế tạo mô hình quạt hướng trục dùng hai động cơ quay ngược chiều nhau.	289
Design and manufacture a testing model of the two-stage axial-flow fan.	